

中华人民共和国汽车行业标准

QC/T 480 — 1999

汽车操纵稳定性指标限值与评价方法 代替 GB / T 13047

-- 91

Criterion thresholds and evaluation of controllability and stability for automobiles

1 主题内容与适用范围

本标准规定了汽车操纵稳定性指标限值与评价方法。

本标准适用于在公路、城市道路上行驶的汽车,非公路上行驶的汽车可参照执行。

2 稳态回转试验

- 2.1 本项试验按中性转向点的侧向加速度值 a_n 、不足转向度 U、车箱侧倾度 K_* 等三项指标进行评价计分。
- 2.2 an、U 和 K,的下限值 anso、Uso、K,440与上限值 anjoo、U100、K,4100,见表 1 。

表 1

			指	标			
车 型	$a_{s\phi}$ m/s^{k}	α _{π]δυ} m/s ²	U ₄₀ (*)/(m/s²)	$U_{1\infty}$ $(^{\bullet})/(m/b^2)$	K _{#0} (°)/(m/s ²)	K _{\$100} (*)/(m/s ³)	
轿车、客车和货车,最大总质量 ≤2.5t	5, 00	9. 80	1.00	0. 40 0. 24 ¹⁷			
客车和货车。 2. 5τ<最大总质量≪6t	4.00	8. 00	1.00	0.50	1. 20	0. 70	
客车和货车。 最大总质量>6t	3.00		1.20	0. 50	1. 20 1. 40 ¹³		

注:1)用于最高车速大于 160 km/h 的汽车。

2)用于最大总质量大于 9 t 的客车。



- 2.3 中性转向点的侧向加速度值 a_n, 定义为前、后桥侧偏角差与侧向加速度关系曲线上, 斜率为零处的侧向加速度值。在所试的侧向加速度值范围内, 未出现中性转向点时, a_n值用最小二乘法按无常数项的三次多项式拟合曲线进行推算。
- 2. 3. 1 中性转向点的侧向加速度值 an的评价计分值,按式(1)计算:

$$N_{a_0} = 60 + \frac{40}{a_{0100} - a_{000}} \cdot (a_0 - a_{000}) \cdots (1$$

式中: N_{**} ——中性转向点侧向加速度值的评价计分值; a_{n} ——中性转向点侧向加速度值的试验值, m/s^{2} ; a_{n60} ——中性转向点侧向加速度值的下限值, m/s^{2} ; a_{n100} ——中性转向点侧向加速度值的上限值, m/s^{2} 。2.3.2 当 N_{**} 大于 100 时,按 100 分计。

2. 4 不足转向度 U, 按前、后桥侧偏角差值与侧向加速度关系曲线上侧向加速度值为 2m / s²处的平均斜率(纵坐标值除以横坐标值)计算。评价计分值按式(2)计算。

$$N_{U} = 60 + \frac{U(U_{60} - U)(\lambda - U)}{U_{100}(U_{60} - U_{100})(\lambda - U_{100})} \cdot 40 \cdots (2)$$

式中: N_{ij} —— 不足转向度的评价计分值;

U——不足转向度的试验值、 $(*)/(m/s^2)$ 。

$$\lambda$$
------根据 U_{00} 与 U_{100} 的比值计算的系数, $\lambda = \frac{2 \cdot U_{00}/U_{100}}{U_{00}/U_{100}-2} \cdot U_{100}$;

 U_{so} — 不足转向度的下粮值,(°)/(m/s²);

 U_{inn} — 不足转向度的上限值,(°)/(tn/s^{t})。

2.5 车箱侧倾度 K,,按车箱侧倾角与侧向加速度关系曲线上侧向加速度值为 2 m/s² 处的平均斜率(纵坐标值除以横坐标值)计算。评价计分值按式(3)计算:

$$N_{i} = 60 + \frac{40}{K_{60} - K_{4000}} \cdot (K_{440} - K_{4}) \cdots (3)$$

式中: N_{\bullet} ——车箱侧倾度的评价计分值;

Ken — 车箱侧倾度的下限值,(°)/(m/s²),

Knoo --- 车箱侧倾度的上限值,(°)/(m/s²),

 K_{\bullet} — 车箱侧倾度的试验值、 $(\circ)/(m/s^{\circ})$ 。

- 2.5.1 当 N,大于 100 时,按 100 分计。
- 2. 6 稳态回转试验的综合评价计分值,按式(4)计算:

$$N_{\mathbf{W}} = \frac{N_{\bullet_a} + N_o + N_{\bullet}}{3} \dots (4$$

式中: N_w —— 稳态回转试验的综合评价计分值。

- 3 转向回正性能试验
- 3. 1 本项试验,按松开转向盘(方向盘)3s 时的残留横摆角速度绝对值 $\triangle r$ 及横

摆角速度总方差 Er 两项指标进行评价计分。

3.2 Δr 及 E_r 的下限值 Δr_{50} , E_{r50} 与上限值 Δr_{100} , E_{r100} , 见表 2。

表 2

					•					
					指	标				
	[低速	回正性		高速回正性"				
车 型	型	Δr ₄₀ (*)/s	Δr ₁₀₀ (*)/8	E ₁₁₀	E _{r100}	Δr ₄₀ (*)/s	Δr ₁₀₀ (°)/s	E ₁₄₀	E _{r100}	
新车、客车4 最大总质量		2. 0		0.600	0.30	0.5		0.600	0. 300	
客车和货 2.5t<最大总	1	3. 0		0. 700	0. 350	1.5	0	0. 700	0. 350	
客车和货 6c<最大总员		4. 5	0	0. 800	0.400					
客车和货 最大总质量		6.0		0. 900	0. 450					

注:1)最大总质量大于 6 t 的客车与货车,高速回正性下进行评价计分值计算。

3.3 低速回正性试验与高速回正性试验的残留横摆角速度绝对值 Δr 的评价计分值,均按式 (5) 计算:

$$N_{\Delta r} = 60 + \frac{40}{\Delta r_{60} - \Delta r_{100}} \cdot (\Delta r_{60} - \Delta r) \cdots (5)$$

式中: N_{\triangle} 一一转向回正性能试验残留横摆角速度绝对值的评价计分值;

 Δr_{so} 转向回正性能试验残留横摆角速度绝对值的下限值,(°)/s;

Δr₁₀₀----转向回正性能试验残留横摆角速度绝对值的上限值,(°)/s;

Δr---转向回正性能试验残留横摆角速度绝对值的试验值,(°)/s。

3.4 低速回正性试验与高速回正性试验的横摆角速度总方差 Er 的评价计分值,均按式(6)计算:

$$N_{E} = 60 + \frac{40}{\Delta r_{60} - \Delta r_{100}} \cdot (E_{r60} - E_{r}) \cdot (6)$$

式中:Nz — 转向回正性能试验横摆角速度总方差的评价计分值;

E, e0 — 转向回正性能试验横摆角速度总方差的下限值, 8;

E-100 ---- 转向回正性能试验横摆角速度总方差的上限值,s;

 E_r ——转向回正性能试验横摆角速度总方差的试验值,s。

- 3. 4. 1 当 NE 大于 100 时, 按 100 分计。
- 3.5 转向回正性能试验的综合评价计分值
- 3.5.1 对于只进行低速回正性能试验的汽车,根据低速回正性的 N_a 与 N_a 两项评价计分值 按式(7)计算。

$$N_{\rm H} = \frac{N_{\Delta r} + N_{\rm E}}{2} \dots (7$$

式中:Nn---转向回正性能试验综合评价计分值。

3. 5. 2 对于进行低速与高速回正性能试验的汽车,根据低速回正性的 N_{a} 与 N_{b} 及高速回正性的 N'_{a} 与 N'_{b} 四项评价计分值,按式(8)计算。

$$N_{\rm R} = \frac{N_{\Delta r} + N_{\bar{z}} + N'_{\Delta r} + N'_{\bar{z}}}{4} \dots (8)$$

式中:N'。——高速回正性能试验残留横摆角速度绝对值的评价计分值;

N'z---高速回正性能试验横摆角速度总方差评价计分值。

4 转向轻便性试验



- 4.1 本项试验按转向盘平均操舵力F。与转向盘最大操舵力F。两项指标进行评价计分。
- 4.2 F. 与 F. 的下限值 F. et 、F. m to 与上限值 F. 100 、F. m 100 , 见表 3。

長 3

Ν

de Tul	指 标							
车型 -	F. 440	F.,00	F=40	F_{alm}				
轿车、客车和货车,最大总质量 ≪2.5 t	50.0	15. 0	80-0	30. 0				
客车和货车。 2.5 t<最大总质量≤6 t	90.0	3 0. 0	150. 0	60.0				
客车和货车。 6 t<最大总质量≤15 t	110.0	50-0	180.0	90. 0				
客车和货车, 最大总质量>15 t	140. 0	60. 0	220. 0	110.0				

4.3 转向盘平均操舵力 F. 的评价计分值,按式(9)计算:

$$N_{P_s} = 60 + \frac{40}{F_{ssp} - F_{stoo}} \cdot (F_{sso} - F_s) \cdots (9)$$

式中:Ne.----转向盘平均操舵力的评价计分值;

 F_{10} —一转向盘平均操舵力的下限值, N_1

 F_{upp} 一转向盘平均操舵力的上限值, N_{i}

 F_{\bullet} 一转向盘平均操舵力的试验值, N_{\bullet}

- 4.3.1 当 N₅ 大于 100 时,按 100 分计。
- 4.4 转向盘最大操舵力 Fm 的评价计分值,按式(10)计算:

$$N_{F_m} = 60 + \frac{40}{F_{me0} - F_{m100}} \cdot (F_{me0} - F_m) \cdots (10)$$

式中 $:N_{F_{-}}$ ——转向盘最大操舵力的评价计分值;

 F_{mb0} ~····转向盘最大操舵力的下限值,N;

 F_{m100} ---转向盘最大操舵力的上限值·N;

 F_m ——转向盘最大操舵力的试验值,N。

- 4.4.1 当 Nr 大于 100 时,按 100 分计。
- 4.5 转向轻便性试验的综合评价计分值,按式(11)计算:

$$N_{\mathbf{Q}} \simeq \frac{N_{\mathbf{F}_{\mathbf{q}}} + \eta_{\mathbf{F}} \cdot N_{\mathbf{F}_{\mathbf{m}}}}{1 \div \eta_{\mathbf{F}}} \dots (1)$$

式中: N_Q ---- 转向轻便性的综合评价计分值: $\eta_s=0.6+0.08C$ --- 与汽车最大总质量 G_s (单位 t)有关的加权系数。

- 5 转向瞬态响应试验(转向盘转角阶跃输入)
- 5. 1 本项试验,按侧向加速度值为 $2m/s^2$ 时的汽车横摆角速度响应时间 T进行

评价计分。

5. 2 最大总质量小于或等于 6t 的汽车,汽车横摆角速度响应时间 T的下限值 T_{60}

与上限值 T100, 见表 4。

	表 4	s s
	指	标
车 型 <u>─</u> ─-	T 60	T_{150}
轿车→最高车速>120 km/h	0. 20	0.06
新车,最高车速≤120 km/b 客车和货车,最大总质量≤2.5 t	0.30	g. 1g
答在和货车。 2-54<最大总质量≤6+	0. 40	0.15

- 5. 3 最大总质量大于6t的汽车,本项试验不进行评价计分。
- 5. 4 最大总质量小于或等于 6t 的汽车,汽车横摆角速度响应时间的评价计分值,

按式(12)计算:

$$N_{\rm J} = 60 + \frac{40}{T_{\rm eq} - T_{\rm 100}} \cdot (T_{\rm eq} - T) \cdots (1)$$

式中:N:---- 汽车横摆角速度响应时间的评价计分值;

 T_{so} 汽车横摆角速度响应时间的下限值,s;

 T_{po} —一汽车横摆角速度响应时间的上限值,s;

T---侧向加速度值为 $2m/s^2$ 时,汽车横摆角速度响应时间的试验值,s。

- **5.4.1** 当 *M* 大于 100 时,按 100 分计。
- 6 转向瞬态响应试验(转向盘转角脉冲输入)
- **6.** 1 本项试验按谐振频率 f、谐振峰水平 D和相位滞后角 a 三项指标,进行评价

计分。

6.2 f、D 及 α 的下限值 f_{60} 、 D_{60} 、 α_{60} 与上限值 f_{100} 、 D_{100} 、 α_{100} ,见表 5 。

表 5

			24 0				
			指	标			
华 型	∫ _{¢u} Hz	f 100 Hz	D _{€0}	D _{iod} dB	(°)	α ₁₁₀₀	备注
轿车	0.70	1.30			60.0	20. 0	
客车和货车。 最大总质量≤2.5 t	0, 60	1-00	1		80.0	40.0	──按输入頻率 为 1 H2 处的
客车和货车, 2.5 t<最大总质量≤6t	0.50	0.80	5.00	2, 00	120. 0	60.0	α值计算
客车和货车。 6 t<最大总质量≤15 t	0.40	0.60		ļ	80.0	30.0	按輸入頻率
客车和货车, 最大总质量>15 t	0.30	0.50	1 !		100.0	60.0	为 0.5 Hz 列 的 α 值计算
			<u> </u>				

6. 3 谐振频率 f的评价计分值,按式(13)计算:

$$N_I = 60 + \frac{40}{f_{100} - f_{60}} \cdot (f_{\rm P} - f_{60}) - \dots$$
 (13)

式中:N: --- 谐振频率的评价计分值;

 f_{100} - 谐振频率的上限值, Hz_i

 f_{10} ——谐振频率的下限值,Hz;

 f_P 一转向盘转角脉冲输入试验中,幅频特性谐振峰所对应的频率, H_Z 。当不存在明显的谐振峰时,按 70%横摆角速度增益的通频带宽除以 $\sqrt{2}$ 计算 f_P 值。

- **6.3.1** 当 N_c大于 100 时,按 100 分计。
- 6. 4 谐振峰水平 D的评价计分值
- 6. 4. 1 谐振峰水平 D的定义,如式(14)所示:

式中:D ····谐振峰水平:dB;

 $A_{P} = f = f_{P}$ 处的横摆角速度增益, 1/s;

 $A_0 \longrightarrow f = 0$ 处的横摆角速度增益,1/s.

6.4.2 谐振峰水平 *D*的评价计分值,按式(15)计算:

$$N_D = 60 + \frac{40}{D_{so} - D_{loo}} \cdot (D_{so} - D) \cdots (15)$$

式中 $:N_D$ ——谐振峰水平的评价计分值:

 D_{∞} "谐振峰水平的下限值,dB;

 D_{100} - "" 谐振峰水平的上限值,dB;

D— 谐振峰水平的试验值,dB。

- 6. 4. 3 当 ND 大于 100 时, 按 100 分计。
- 6. 5 相位滞后角 a 的评价计分值, 按式(16)计算:

$$N_{\bullet} = 60 + \frac{40}{\alpha_{50} - \alpha_{100}} \cdot (\alpha_{50} - \alpha) \cdot \dots \cdot (16)$$

式中:N、——相位滞后角的评价计分值;

α60 — 相位滞后角的下限值、(°);

 α_{100} — 相位滞后角的上限值、(°);

a --在相应频率下(见表 5 中备注)相位滞后角的试验值、(°)。

- 6. 5. 1 当 Na 大于 100 时,按 100 分计。
- 6.6 转向盘转角脉冲输入试验的综合评价计分值,按式(17)计算:

式中:Na 转向盘转角脉冲输入试验的综合评价计分值。

7 蛇行试验

- 7.1 本项试验,按基准车速下的平均横摆角速度峰值 r 与平均转向盘转角峰值 θ 进行评价计分。
 - 7.2 r, θ 的下限值 r_{so}, θ_{to} 与上限值 r_{too}, θ_{too} , 见表 6。

表 6

			指	标		
车 型	标桩间距	基准车速 km/h	r _{ee} (*)/s	r ₁₀₀	Ø ₆₀	θ ₁₀₀ (*)
轿东、客车和货车。 最大总质量≤2.5 t	7.0	65 60"	25. 0	10. 0	180. 0	60.0
客车和货车。 2.5 t<最大总质量≤6 t	30	50	20. 0	8.0		
客车和货车。 6 (<最大总质量≤15 t		60	10. 0	4. 0		
客车和货车。 最大总质量>15:	\$0	50	10.0	4.0		

注:t)用于最高车速小于 100 km/h 的汽车,

7. 3 平均横摆角速度峰值 r 的评价计分值,按式 (18) 计算:

$$N_r = 60 + \frac{40}{r_{50} - r_{100}} \cdot (r_{50} - r) \cdots (18)$$

式中 $_{1}N_{1}$ 平均橫摆角速度峰值的评价计分值;

reo — 平均横摆角速度峰值的下限值,(°)/s;

riou-----平均横摆角速度峰值的上限值,(°)/s;

r----基准车速下,平均横摆角速度峰值的试验值,(°)/s。

- 7. 3. 1 当 N 大于 100 时, 按 100 分计。
- 7. 4 平均转向盘转角峰值 θ 的评价计分值, 按式 (19) 计算:

$$N_{\theta} = 60 + \frac{40}{\theta_{60} - \theta_{100}} \cdot (\theta_{60} - \theta) \dots (19)$$

式中 $:N_0$ —平均转向盘转角峰值的评价计分值;

 θ_{so} ——平均转向盘转角峰值的下限值、(°);

 θ_{100} 平均转向盘转角峰值的上限值,(°);

 θ ——基准车速下平均转向盘转角峰值的试验值、 (\circ) 。

- 7. 4. 1 当 N_θ 大于 100 时, 按 100 分计。
- 7. 5 不能达到基准车速的汽车, N_e 与 N_e 的评价计分值, 均按式 (20) 计算:

$$N_{r} = N_{d} = 60 \cdot \frac{V_{\bullet}}{V_{\bullet}} \cdots (20)$$

式中: V_* 实际达到的蛇行车速,km/h;

 $V_{\rm e}$ 一 表 6 中规定的基准车速, $k_{\rm m}/h_{\rm e}$

7. 6 蛇行试验的综合评价计分值,按式(21)计算:

$$N_{\bullet} = \frac{2N_{c} + N_{d}}{3}$$
 (21)

式中 $:N_{+}=-$ 蛇行试验的综合评价计分值。

8 汽车操纵稳定性的总评价计分值

- 8.1 稳态转向特性的"否决权"。规定稳态回转试验的中性转向点侧向加速度值 N_* 为具有"否决权"的指标。当 N_* 小于 60 分或试验的最大侧向加速度值小于 a_* 的下限值时,汽车操纵稳定性的总评价计分值定为不合格。
- 8.2 最大总质量小于或等于 61的汽车,操纵稳定性的总评价计分值,按式(22)计算。

$$N_z = \frac{N_s + N_j + N_M + N_H + N_Q + N_W}{6}$$
 (22)

式中:Nz---操纵稳定性总评价计分值。

8.3 最大总质量大于 6t 的汽车,操纵稳定性的总评价计分值,按式(23)计算:

$$N_z = \frac{N_5 + N_M + N_H + N_Q + N_W}{5}$$
 (23)

- 8. 4 汽车操纵稳定性评价计分结果按表7或表8进行汇总。
- 8.5 对于需做左转、右转、轻载质量状态及最大总质量状态的试验项目,计算 该项评价计分时,取试验结果中分值最低者。

9 汽车操纵稳定性评价

汽车操纵稳定性的优劣,按总评价计分值大小衡量,总评价计分值小于 60 分

者为不合格。

表 7 汽车操纵稳定性评价计分结果总表(用于产品设计定型)

试 验 项 目	i	评 价	拵 标	13.45	 项目计分	 备注	
以 種 火 日	!	指 标	灣定值	→ 计分	拠日月2万	. #E 177	
		a _u	nı/s²				
豫态回转试验		U	(*)/(m/s*)				
	:	K,	(°)/(m/s²)				
	A£ 2#	Δr	(*)/s				
体布面无料处验	低速	E_{r}	s			·	
转向回正性试验	高速	Δr	(°)/s		j ,		
		E_r	s	1	:		
ナンシッカン 信表 はしきそまん		F.	. N		:		
转向轻便性试验		Fna	N]		
转向盘角阶 跃输 人试验		T	8				
		f	Hz				
转向盘角脉冲输入试验	i	D	dB				
		a	, (*)		1		
蛇行试验		r	(*)/s		1		
		0	(*)	+	1		

汽车操纵稳定性总评价计分。

表 8 汽车操纵稳定性评价计分结果总表(用于产品质量检查)

试 驗 项 目	评 价 指 标				标	计分	项目计分	备往		
	指标		测定值		1 1/2	59(## FT 24	M tr.			
· 稳态回转试验	α _ε .				m/s ²			•		
				(,)/(m/s²)					
	κ,			(°)/(m/s²)	!				
<u>-</u> -					(")/8					
转向回正性试验	低速	E_{i}		E_{\bullet}			s	İ		•
我问但正任以领	** \#!	۵r			(")/s					
	高速	Ε,			5					
转向轻便性试验	F. F.			И		, ,				
				N						



附加说明:

本标准由中国汽车工业总公司提出。

本标准由全国汽车标准化技术委员会归口。

本标准由长春汽车研究所、清华大学、上海汽车拖拉机研究所负责起草。

本标准主要起草人: 郭孔辉、王德宝、伦景光、何炳炎。